ШУМЫ ДЕТЕКТОРА ПРИ БОЛЬШИХ УРОВНЯХ НЕСУЩЕЙ

В. Н. Бельдюгин, В. А. Арбузников

Одесса

Для параметрических схем типа «модулятор — демодулятор» представляет интерес анализ и расчет шумов детектора, когда на него подается сигнал с большим уровнем несущей, но малой глубиной модуляции. Практически можно ограничиться рассмотрением шумов такого детектора при отсутствии модуляции.



Рис. 1.

На рис. 1 приведена схема детектора. В левой части изображен источник сигнала частоты ω с выходной проходимостью Y_1 , не равной ∞ лишь в диапазоне частот от ω до $\omega \pm \Omega_{\rm B}$. Проводимость нагрузки детектора отлична от ∞ только в диапазоне частот $0 - \Omega_{\rm B}$.

Используя методику, предложенную в работах [1 и 2], можно представить детектор в виде двух эквивалентных схем: нелинейной для частоты несущей и параметрической для остальных частот. Чтобы вычислить собственные шумы, достаточно рассмотреть вторую эквивалентную схему, представленную на рис. 2. Здесь $i_{\rm w.~A}$ — ток шумового генератора, учитывающего собственные шумы детектора в результате флуктуаций тока частоты несущей и проводимости n - p-перехода. Рассчитаем шумы схемы рис. 2.

Пусть в момент времени t_i протекающий через детектор ток вследствие неравномерности дрейфа дырок или электронов через переход получил импульсное приращение δ_i , малое по величине и длительности, так как дробовой шум детектора имеет равномерный спектр с нормально распределенными случайными амплитудами и фазами отдельных его составляющих. Тогда между зажимами детектора возникает импульс тока, равный нулю при $t \neq t_i$. Такой импульс обладает равномерным спектром. каждая составляющ ая которого в малой полосе $\Delta \omega$ описывается эквивалентной гармонической функцией

$$i_{\rm m} = \delta J_{\rm m} \cos \omega_{\rm H} (t - t_i), \qquad (1)$$

в которой эквивалентная амплитуда тока $\delta J_{\rm m}={
m const}$ и не зависит от частоты.

Следовательно, в бесконечно малом промежутке частот на частотах Ω , $\omega_{x} + \Omega$ и $\omega_{n} - \Omega$ через детектор протекут токи:

$$i_{\Omega} = \sigma J_{\mathrm{m}} \cos \Omega (t - t_i);$$

$$i_{+} = -c J_{\mathrm{m}} \cos (\omega_{\mathrm{H}} + \Omega) (t - t_i);$$

$$i_{-} = -\sigma J_{\mathrm{m}} \cos (\omega_{\mathrm{H}} - \Omega) (t - t_i).$$



Рис. 2.

Суммируя токи
$$i_+$$
 и i_-
 $i_+ + i_- = 2\sigma J_{\mu} \cos \Omega (t - t_i) \cos \omega_{\mu} t_i \cos \omega_{\mu} t + 2\delta J_{\mu} \cos \Omega (t - t_i) \sin \omega_{\mu} t_i \sin \omega_{\mu} t_i;$

находим, что амплитуды синфазной $J_{2\tau}$ и квадратурной J_{2n} составляющих шумовых токов частоты $\omega_{\rm H}$ относительно напряжения $U_{2\rm H}$ несущей на входе детектора равны

$$J_{2\tau} = -2\delta J_{\rm m} \cos \omega_{\rm m} t_i \cos \Omega \left(t - t_i \right);$$

$$J_{2n} = -2\delta J_{\rm m} \sin \omega_{\rm m} t_i \cos \Omega \left(t - t_i \right).$$
(2a)

Тогда на основании формул (18) и (19) работы [2] получим мгновенное значение тока короткого замыкания шумов с частотой Ω на выходе детектора

$$i_{\kappa 3} = \sigma J_{\mathfrak{m}} \{ \cos \Omega \left(t - t_i \right) - 2 \left| K_{3\tau} \right| \cos \omega_{\kappa} t_i \cos \left[\Omega \left(t - t_i \right) + \varphi_{\tau} \right] - 2 \left| K_{3\pi} \right| \sin \omega t_i \cos \left[\Omega \left(t - t_i \right) + \varphi_{\pi} \right] \},$$
(3)

где $K_{3\tau}$ и K_{3n} — отношения амплитуд токов с частотой Ω на выходе детектора к амплитудам токов синфазного и квадратурного относительно напряжения несущей u_{2h} , протекающих на входе детектора с частотой w_n . Возведя (3) в квадрат и обозначив

$$a_{0} = 1 + 2[|K_{3\tau}|^{2} + |K_{3n}|^{2}];$$

$$a_{1} = 4|K_{3\tau}|\cos\varphi_{\tau};$$

$$a_{2} = 2(|K_{3\tau}|^{2} - |K_{3n}|^{2});$$

$$b_{1} = 4|K_{3n}|\sin\varphi_{n};$$

$$b_{2} = 4|K_{3\tau}||K_{3n}|\cos(\varphi_{\tau} - \varphi_{n}),$$
(4)

получим значение квадрата амплитуды тока короткого замыкания частоты Ω

$$J_{\kappa_{3}}^{2}(t_{l}) = \sigma J_{u}^{2} \left[a_{0} - a_{1} \cos \omega_{n} t_{l} - b_{1} \sin \omega_{n} t_{l} + a_{2} \cos 2 \omega_{u} t_{l} + b_{2} \sin 2 \omega_{u} t_{l} \right].$$
(5)

Так как дробовой шум, вызванный протеканием через детектор постоянного тока, является процессом эргодическим, то, согласно работам [3 и 4],

$$\overline{\delta J_{\mathbf{m}_{0}}^{2}} = m(0) \,\delta J_{\mathbf{m}_{0}}^{2} = 4kTA\Delta f = 4kT\left[S + 20\left|i_{\mathbf{\pi}}\right|\right]\Delta f,$$

сде | *i*_д] — абсолютное значение тока, протекающего через детектор;

S — крутизна вольт-амперной характеристики детектора в рабочей точке.

В нашем случае через детектор протекает периодический пульсирующий с частотой $\omega_{\rm H}$ ток (см. рис. 1), следовательно, S(t) и $i_{\rm d}(t)$ — периодические функции времени той же частоты. Если они заменяются со временем частотой значительно меньшей, чем верхняя сторона спектра дробового шума, то

$$\sigma J_{\rm u}^2 \neq m(0) \,\delta J_{\rm u}^2 = 4kTA(t_l)\,\Delta f. \tag{6}$$

Здесь t_i — момент времени в том случае, когда мы берем среднеквадратичную по ансамблю реализацию $\delta J_{\rm m}$. Согласно работе [4].

$$A(t_i) = S(t_i^2) + 20 |i_{\mu}(t_i)|.$$
⁽⁷⁾

При частоте изменения $A(t_i)$, сравнимой с верхней частотой дробового шума, следует учитывать зависимость спектральной плотности дробового шума от частоты по формуле (2.2) из работы [3]. Учитывая выражение (5), умноженное на m(0),

$$m(0) J_{\kappa_3}^2(t_i) = (a_0 - a_1 \cos \omega_n t_i - b_1 \sin \omega_n t_i + a_2 \cos 2\omega_n t_i + b_2 \sin 2\omega_n t_i) m(0) \,\delta J_{\rm u}^2$$

и разлагая $A(t_i)$ в ряд Фурье по частотам значения ω_n из формулы (6), получим

$$m(0) J_{\kappa 3}^2(t_i) = 4kT (a_0 - a_1 \cos \omega_{\kappa} t_i^2 - b_1 \sin \omega_{\kappa} t_i + b_1 \sin \omega_{\kappa}$$

$$+ a_{2} \cos 2\omega_{\rm B} t_{i} + b_{2} \sin 2\omega_{\rm B} t_{i}) (A_{0} - A_{1} \cos \omega_{\rm B} t_{i} + A_{2} \cos 2\omega_{\rm B} t_{i} + \ldots) \Delta f. \quad (8)$$

Найдем квадрат эффективного значения амплитуды тока короткого замыкания шумов с частотой Ω на выходе детектора. Для этого надо усреднить $m(0) J_{\kappa3}^2(t_i)$ во времени, учитывая, что это произведение является периодической функцией частоты ω_{μ} ; достаточно найти его среднее значение за период $\frac{2\pi}{\omega_{\mu}}$. Заменив в формуле (8) переменную $\omega_{\mu}t_i$ на $\varphi_{\mu t}$ и проинтегрировав (8) от — π до π , получим искомое

$$\Delta J_{\mathfrak{sp. K. 3}}^{2} = 4kT \,\Delta f \frac{1}{2\pi} \int_{-\pi}^{\pi} (A_{0} - A_{1} \cos \varphi_{\mathrm{H}i} + A_{2} \cos 2 \varphi_{\mathrm{H}i} + \ldots) \times \times (a_{0} - a_{1} \cos \varphi_{\mathrm{H}i} - b_{1} \sin \varphi_{\mathrm{H}i} + a_{2} \cos 2\varphi_{\mathrm{H}i} + b_{2} \sin 2\varphi_{\mathrm{H}i}) \,d\varphi_{\mathrm{H}i}.$$
(9)

Проводя интегрирование и подставляя в выражение (9) значения величин из (4), получаем

$$\Delta J_{\mathfrak{sh},\kappa,\mathfrak{s}}^{2} = 4kT \,\Delta f \left\{ A_{\mathfrak{o}} + (2A_{\mathfrak{o}} - A_{\mathfrak{l}}) | k_{\mathfrak{st}} |^{2} - 2A_{\mathfrak{l}} | K_{\mathfrak{st}} | \cos \varphi_{\mathfrak{t}} + 2(A_{\mathfrak{o}} - A_{\mathfrak{l}}) | K_{\mathfrak{sn}} |^{2} \right\}.$$
(10)

Найдем квадрат эффективного значения тока короткого замыкания во всей полосе пропускания нагрузки детектора, т. е. от 0 до $\Omega_{\rm B}$, для чего проинтегрируем формулу (10) в этой полосе

$$J_{\mathfrak{s}\mathfrak{p},\ \mathfrak{K},\ \mathfrak{s}}^{2} = \frac{4kT}{2\pi} \int_{0}^{\mathfrak{s}_{\mathfrak{p}}} \Delta J_{\mathfrak{s}\mathfrak{p},\ \mathfrak{K},\ \mathfrak{s}}^{2} d\Omega.$$
(11)

Отметим, что K₃, и K₃, являются функциями частоты огибающей, т. е. Ω.

Аналогичным приемом найдем квадраты эффективных значений амплитуд огибающих токов, синфазного и квадратурного к напряжению несущей $U_{2\mu}$ на входе детектора $J_{2\tau}^2$ и J_{2n}^2 , а также квадрат амплитуды эффективного значения напряжения низкой частоты на нагрузке детектора от собственных шумов ΔU_3^2

$$J_{2\tau}^{2} = 4kT \left(A_{0} + \frac{1}{2} A_{2} \right) \Delta f;$$

$$J_{2n}^{2} = 4kT \left(A_{0} - \frac{1}{2} A_{2} \right) \Delta f;$$

$$\Delta U_{3}^{2} = 4kT \left[A_{0} | Z_{3} |^{3} - 2A_{1} | Z_{3\tau} | | Z_{3} | \cos | \varphi_{3} - \varphi_{\tau} | + (2A_{0} + A_{2}) | Z_{3\tau} |^{2} + (2A_{0} - A_{2}) | Z_{3n} |^{2}] \Delta f,$$
(12)

где в соответствии с (16. 121) и (16. 130) работы [4]

$$A_{0} = G_{0} + 20 J'_{0};$$

$$A_{1} = 2G_{1} + 20 J'_{1};$$

$$A_{2} = 2G_{2} + 20 J'_{2}.$$

(13)

Здесь $G_{0\sim}$, $G_{1\sim}$ и $G_{2\sim}$ определяются, согласно выражениям (24) и (25) работы [1]. $J'_{n\sim}$ — амплитуды гармоник разложения в ряд Фурье абсолютных значений $i_{\rm R}$. Если пренебречь токами обратной ветви характеристики детектора, то амплитуды токов $J'_{n\sim}$ совпадают с амплитудами гармоник токов несущей, протекающих через детектор.

В формуле (12) также обозначено, согласно формулам (15), (16) и (20) [2],

$$\dot{Z}_{3} = \frac{\dot{U}_{3}}{\dot{j}_{2}} \bigg|_{\substack{j_{2\tau}=0\\j_{2n}=0}} Z_{3\tau} = \frac{\dot{U}_{3}}{\dot{j}_{2\tau}} \bigg|_{\substack{j_{2n}=0\\j_{s}=0}}, Z_{3n} = \frac{\dot{U}_{3}}{\dot{j}_{2n}} \bigg|_{\substack{j_{2\tau}=0\\j_{s}=0}}.$$
(14)

В качестве примера применения представленных соотношений для анализа шумовых свойств детектора аппроксимирована ломаной без учета обратной ветви, а для нагрузки выполняется условие $SR_3 > 50$. Тогда, в соответствии с (6.33), (6.34) и (6.105) работы [4],

$$G_{0\sim} = \frac{S}{\pi} \, \theta \approx G_{\sim} = \frac{S}{\pi} \sin \Theta \approx G_{2} =$$
$$= \frac{S}{\pi} \sin \Theta \cos \Theta \approx G_{t} = \sqrt[3]{\frac{3}{\pi} S^{2} G_{3}}; \quad (15)$$

$$G_{\text{BX}} = \frac{1}{R_{\text{BX}}} = \frac{S}{\pi} \left(\Theta - \sin \Theta \cos \Theta \right) = G_{0} - G_{2} \approx \frac{2G_i G_3}{G_0 + G_3} = K_{\partial} G_3 \approx 2G_3,$$

а также

$$J'_{0} = J_{0} = U_{2H} K_{\partial} G_{3};$$

$$J'_{1} = J_{1} = U_{2H} G_{BX};$$
 (16)

$$I'_{2\sim} = I_{2\sim} = U_{2B}K_{\partial}\frac{2}{3}(G_8 + G_{BX}).$$

Если в рассматриваемом диапазоне выполняется условие

$$Y_{2+} = Y_{2-}^* \approx G_2 = G_2 + G_{0-} - G_{2-},$$

$$Y_3 = G_3,$$
(17)

то в соответствии с работой [2]

$$Z_{3\tau} = \frac{K_{\partial}}{G_{2} + G_{BX}};$$

$$Z_{3n} = 0;$$

$$Z_{3} = \frac{G_{2} + G_{0-} + G_{2-}}{(G_{3} + G_{l})(G_{2} + G_{BX})};$$

$$K_{\partial} = \frac{G_{l}}{G_{l} + G_{3}}.$$
(18)

Подставляя выражение (16) в (13), а последнее в (12), получим

$$J_{\mathfrak{s}\Phi,\pi}^{2} = 4kT \left[2G_{i} + 20U_{2\mathfrak{n}}K_{\partial}2G_{3} \right] \Delta f; \quad (19)$$
$$J_{\mathfrak{s}\Phi,\pi}^{2} = 4kT \frac{G_{3}}{G_{i}} \left[2G_{i} + 20U_{2\mathfrak{n}}K_{\partial}\frac{2}{3}G \right] \Delta f$$

и, взяв отношение $J_{9\phi}^2$, к $J_{9\phi n}^2$, убеждаемся, что $J^2_{a\phi\tau} \gg I^2_{a\phi n}$

$$\frac{J_{s\phi\pi}^{2}}{J_{s\phi\pi}^{2}} = \frac{G_{i}}{G_{s}} \left[1 + 2 \frac{20U_{2H}K_{\partial}}{3 \frac{G_{i}}{G_{s}} + 20U_{2H}K_{\partial}}} \right] \approx P_{HC. 3.}$$

$$\approx \sqrt[3]{\frac{3}{\pi} (SR^{2})} \left[1 + 2 \frac{20U_{2H}K_{\partial}}{\sqrt[3]{\frac{3}{\pi} (SR)^{2}} + 20U_{2H}K_{\partial}}} \right].$$
(20)

Схематически $J^2_{\mathfrak{s}\mathfrak{p}_{\tau}}$ и $J^2_{\mathfrak{s}\mathfrak{p}_{n}}$ изображены на рис. 3.

Подставляя выражение (16) и (17) в (20), после преобразования и упрощения получим

$$U_{s\phi3}^{2} \approx 4kT |Z_{3\tau}|^{2} G_{2}^{2} \sqrt[7]{\frac{\pi^{2}}{3S^{2}}} \left(\frac{1}{\sqrt[3]{G_{3}}} + 20U_{2H} \sqrt{\frac{\pi^{2}G_{3}}{3S^{2}}} \right) \Delta f.$$
(21)

Учитывая, что квадрат напряжения сигнала на выходе пропорционален | $Z_{3\tau}$ | J_{2c}^2 , отношение квадратов эффективного значения сигнал — шум

$$\frac{U_{3c}^2}{U_{3m}^2} = \operatorname{const}\left[G_2^2\left(\frac{1}{\sqrt[3]{G_{\mathrm{B}}}} + 20U_n\sqrt{\frac{\pi^2 G_{\mathrm{B}}}{3S^2}}\right)\right)^{-1}.$$
(22)

Как следует из формулы (22), отношение $\frac{U_{3c}^2}{U_{3m}^2}$ увеличивается с уменьшением G₂ и при заданных S и U₂₉ достигает максимального значения

$$\frac{U_{3c}^2}{U_{3u}^2} = \frac{\sqrt[4]{3} \cdot J_{2c}^2}{8kT\pi G_2^2} \cdot \frac{S}{\sqrt{20U_{2H}}}$$
(23)

при

$$\frac{1}{G_3} = (20U_{2B})^{\frac{3}{2}} \frac{\pi}{\sqrt{3} \cdot S}$$
(24)

и становится тем больше, чем больше $S\Delta U_{2m}^2$ в этом случае

$$\Delta U_{3u}^2 = 4kT |Z_{3\tau}|^2 2G_2^2 \frac{\pi}{S} \sqrt{\frac{20U_{2H}}{3}}.$$
 (25)

Аналогично при аппроксимации характеристики детектора экспонентой можно найти при заданных G2, S и G3 оптимальную амплитуду несущей U_{2н}.

Итак, по формуле (24) выбирается оптимальная с точки зрения отношения сигнал — шум нагрузка детектора. При этом по формуле (23) определяется максимальная величина этого отношения. Предполагается, что детектирование линейное и от этого не улучшается отношение сигнал — шум при уменьшении U_{2н}, правда, до тех пор, пока детектирование не перестанет быть линейным.

В заключение отметим, что предполагаемая методика позволяет рассчитать добавляемые детектором шумы в очень важном классе схем типа «модулятор — демодулятор», который широко применяется для улучшения чувствительности различных усилительных устройств, например, параметрических видеоусилителей, усилителей постоянного тока и т.п.

ЛИТЕРАТУРА

1. В. А. Арбузников, В. Н. Бельдюгин. Матричное уравнение усилительной схемы типа «модулятор — демодулятор». Труды конференции, посвященной 70-летию изобретения радио. Изд-во «Техника», К., 1966.

2. В. А. Арбузников, В. Н. Бельдюгин. Детектирование колебаний при слабой модуляции. Сб. «Вопросы электросвязи». Изд-во «Техника», К., 1967.

3. Ван Дер Зила. Флуктуация в радиотехнике и физике. Госэнергоиздат, 1958. 4. Л. С. Гуткин, В. Л. Лебедев, В. И. Сифонов. Радиоприемные устройства, ч. І. Изд-во «Советское радно», 1961.