

ВЛИЯНИЕ НАКАПЛИВАЮЩИХСЯ СЛУЧАЙНЫХ ФАЗОВЫХ ОШИБОК НА ФУНКЦИЮ НЕОПРЕДЕЛЕННОСТИ ЛИНЕЙНО-ЧАСТОТНО МОДУЛИРОВАННЫХ СИГНАЛОВ

А. И. Лосев

Х а р ь к о в

Постановка задачи. Влиянию случайных фазовых ошибок на функцию неопределенности радиолокационных сигналов посвящена работа [1]. Рассмотрен случай, когда фазовые ошибки представляют собой стационарный случайный процесс. Однако на практике довольно часто причины возникновения фазовых ошибок таковы, что стационарность не имеет места. Так, например, бывает в том случае, когда фазовые ошибки возникают из-за флуктуаций частот передатчика и гетеродина, из-за неучтенных доплеровских смещений частоты сигнала и т. п. Поскольку текущая фаза сигнала является интегралом от частоты, то отклонения частоты сигнала в данный момент времени оказывают влияние на все последующие значения фазы. Такие ошибки будем называть накапливающимися фазовыми ошибками¹.

Функция неопределенности линейно-частотно модулированного (ЛЧМ) сигнала длительностью τ_u при прямоугольной огибающей в отсутствие ошибок имеет вид [3].

$$\chi(\tau, \Omega) = \frac{1}{\tau_u} \begin{cases} \int_0^{\tau_u - |\tau|} \int_0^{\tau_u - |\tau| - t} \exp[-j(t - t_1)(2b\tau + \Omega)] dt dt_1 & \text{при } \tau < 0, \\ \int_{\tau}^{\tau_u} \int_{\tau}^{\tau_u - t} \exp[-j(t - t_1)(2b\tau + \Omega)] dt dt_1 & \text{при } \tau > 0. \end{cases} \quad (1)$$

Здесь $b = \frac{\pi \Delta f}{\tau_u}$ — параметр частотной модуляции;

Δf — девиация частоты;

Ω — сдвиг по оси частот;

τ — сдвиг по оси времени.

Предположим теперь, что имеют место случайные отклонения частоты, т. е. мгновенная частота

$$\omega(t) = \omega'(t) + \Delta\omega(t).$$

Здесь $\omega'(t)$ — закон частотной модуляции сигнала;

$\Delta\omega(t)$ — случайные отклонения частоты от заданного закона.

¹ Накапливающиеся ошибки полностью аналогичны нелокальным ошибкам в статистической теории антенн, в то время как ошибки, имеющие стационарный характер, можно уподобить локальным [2].

При этом соотношение (1) запишем так:

$$\chi(\tau, \Omega) = \frac{1}{\tau_u^2} \begin{cases} \int_0^{\tau_u - |\tau|} \int_0^t \exp[-j(t-t_1)(2b\tau + \Omega) + j \int_{t_1}^t \Delta\omega(t') dt'] dt dt_1 & \text{при } \tau < 0, \\ \int_{\tau}^{\tau_u} \int_{t_1}^t \exp[-j(t-t_1)(2b\tau + \Omega) + j \int_{t_1}^t \Delta\omega(t') dt'] dt dt_1 & \text{при } \tau > 0. \end{cases} \quad (2)$$

Заменим переменные по формулам

$$x = \left(t - \frac{\tau_u - |\tau|}{2}\right) \frac{2}{\tau_u - |\tau|} \quad \text{при } \tau < 0,$$

$$x = \left(t - \frac{\tau_u + |\tau|}{2}\right) \frac{2}{\tau_u - |\tau|} \quad \text{при } \tau > 0.$$

Выражение (2) приводим к виду

$$\chi(\tau, \Omega) = \left(\frac{\tau_u - |\tau|}{\tau_u}\right)^2 Y(\psi), \quad (3)$$

где

$$Y(\psi) = \frac{1}{4} \int_{-1}^1 \int_{-1}^1 \exp[-j\psi(x-x_1) + j \int_{\frac{\tau_u - |\tau|}{2} x_1 + a}^{\frac{\tau_u - |\tau|}{2} x_1 + a} \Delta\omega(t') dt'] dx dx_1; \quad (4)$$

$\psi = (\tau_u - |\tau|) \left(\frac{\Omega}{2} + b\tau\right)$ — обобщенный параметр $a = \frac{\tau_u - |\tau|}{2}$ при $\tau < 0$ и $a = \frac{\tau_u - \tau}{2}$ при $\tau > 0$.

Первый множитель в соотношении (3) является детерминированным, поэтому при изучении статистических параметров функции неопределенности его можно опустить. Задача, следовательно, сводится к изучению статистики функции $Y(\psi)$.

Статистические параметры флуктуаций частоты будем считать известными. Примем, что $\Delta\omega(t)$ представляет собой нормальный случайный процесс с нулевым средним, дисперсией $[\Delta\omega(t)]^2 = \sigma^2$ и функцией корреляции

$$R(t, t_1) = \sigma^2 \exp\left(\frac{t-t_1}{\tau_0}\right),$$

где τ_0 — интервал корреляции¹.

При таких предположениях задача изучения статистики функции неопределенности формально аналогична задаче исследования диаграммы направленности антенны бегущей волны при наличии флуктуаций постоянной распространения [2]. В дальнейшем воспользуемся методикой и некоторыми результатами этой работы.

¹ В этом случае дисперсия и корреляционная функция фазы соответственно равны

$$\sigma_\varphi^2 = 2\tau_0\sigma^2 \left[t - \tau_0 \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau_0}}\right)\right];$$

$$R_\varphi(t, t_1) = \tau_0\sigma^2 \left[t + t_1 - |t - t_1| - \tau_0 \left(1 - e^{-\frac{t}{\tau_0}} - e^{-\frac{t_1}{\tau_0}} + e^{-\frac{|t-t_1|}{\tau_0}}\right)\right];$$

т. е. накапливающиеся фазовые ошибки не стационарны.

Усредненная функция неопределенности. Среднее значение $Y(\psi)$ имеет вид

$$\begin{aligned} \overline{Y(\psi)} &= \frac{1}{4} \iint_{-1}^1 \exp \left[-j\psi(x-x_1) \exp \left[j \int_{\frac{\tau_u - |\tau|}{2} x_1 + a}^{\frac{\tau_u - |\tau|}{2} \tau + a} \Delta\omega(t') dt' \right] \right] dx dx_1 = \\ &= \frac{1}{4} \iint_{-1}^1 \exp \left\{ -j\psi(x-x_1) - \frac{\tau_u - |\tau|}{2\tau_0} \tau_0^2 \sigma^2 |x-x_1| - \sigma^2 \tau_0^2 \exp \left[-\frac{x-x_1}{2\tau_0} (\tau_u - |\tau|) \right] + \sigma^2 \tau_0^2 \right\} = \frac{1}{4} e^{\tau_0^2 \sigma^2} \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m \sigma^{2m} \tau_0^{2m}}{m!} (I_3 W_m, \psi), \end{aligned} \quad (5)$$

где

$$I_3(W_m, \psi) = \iint_{-1}^1 \exp \left[-\frac{|\tau - x_1|}{W_m} - j\psi(x-x_1) \right] dx dx_1 -$$

интеграл, вычисленный и протабулированный в работе [2];

$$W_m = \frac{2\tau_0}{(\tau_u - |\tau|) (\tau_0^2 \sigma^2 + m)} = \frac{c}{\tau_0^2 \sigma^2 + m};$$

$c = \frac{2\tau_0}{\tau_u - |\tau|}$ — относительный интервал корреляции.

Соотношение (5) позволяет вычислить среднюю функцию неопределенности при любых τ_0 и σ .

Если обозначить $\sigma \frac{\tau_u - |\tau|}{2} = \beta$, то (5) можно записать в виде, аналогичном (с точностью до постоянного множителя) выражению (7) работы [2] для средней диаграммы направленности

$$\overline{Y(\psi)} = \exp(\beta^2 c^2) \sum_{m=0}^{\infty} \frac{(-1)^m \beta^{2m} c^{2m}}{m!} I_3(W_m, \psi). \quad (6)$$

Следовательно, для функции $\overline{Y(\psi)}$ полностью справедливы приведенные там асимптотические выражения, соответствующие кривые и выводы о характере зависимости средней диаграммы направленности от c и β .

Следует отметить, что приведенные в [2] кривые (рис. 1, а; 1, б)¹ дают непосредственно сечения средней функции неопределенности по оси частот, так как ψ и Ω связаны линейной зависимостью. Иначе обстоит дело для оси времени. Здесь ψ и τ связаны квадратичной зависимостью. Поэтому для нахождения сечения функции неопределенности по оси τ необходимо кривые рис. 1 а; 1 б работы [2] деформировать в соответствии с приведенной выше зависимостью между ψ и τ .

Однако для наиболее важного случая — больших коэффициентов сжатия ($n = \Delta f \tau_u \gg 1$) в интервале изменения ψ , где функция $Y(\psi)$ представляет практический интерес, между ψ , τ и Ω справедливы приближенные зависимости

$$\begin{aligned} \theta &= \frac{\tau}{\tau_u} \approx \frac{\psi}{\pi n} - \frac{\Omega}{\Delta\omega} = \frac{\psi}{\pi n} - F; \\ c &= \frac{2\tau_0}{\tau_u - |\tau|} \approx \frac{2\tau_0}{\tau_u}, \end{aligned}$$

где θ — безразмерная координата времени.

¹ См. ст. Я. С. Шифрина, Л. Г. Корниенко «Некоторые вопросы статистической теории антенн бегущей волны» в настоящем сборнике.

В этом приближении приведенные в [2] кривые рис. 1, а; 1 б дают непосредственно также сечения функции неопределенности по оси θ .

Расширение средней функции неопределенности. Используя полученные в [2] формулы для средней ширины диаграммы направленности и не останавливаясь на элементарных вычислениях, приведем основные выражения для расширения или средней ширины основного пика функции неопределенности для двух частных случаев.

а) Когда флуктуации частоты малы, а интервал корреляции ограничен ($\tau_0^2 \sigma^2 \ll 1$)

$$\Delta F = \Delta \theta = \frac{\sigma^2 \tau_0^2 \left[\frac{1}{4} I_0(c, \psi_0) - \frac{L}{4} I_0(c, 0) + \frac{4L}{3c} - \frac{2}{c\psi_0^2} + \frac{2L}{c\psi_0} \operatorname{ctg}\psi_0 \right]}{\pi L \left[\frac{\sin^2 \psi}{\psi^2} \right]_{\psi=\psi_0}}. \quad (7)$$

где L — уровень отсчета;

$2\psi_0$ — ширина основного пика функции неопределенности на уровне L в отсутствие ошибок.

б) «Медленные» флуктуации частоты ($\tau_0 \gg \tau_u$)

$$\frac{2F_{cp}}{2F_0} = \frac{2\sigma_{cp}}{2\sigma_0} \approx 0,4\sigma_u, \quad \text{— при больших ошибках;}$$

$$2\Delta F = 2\Delta\theta \approx \frac{0,18}{\pi L} \sigma^2 \tau_u^2 \quad \text{— при малых ошибках.}$$

В этом случае для определения ширины средней функции неопределенности может быть использована и кривая рис. 4¹. Из приведенных соотношений видно, что при больших коэффициентах сжатия относительное расширение основного пика функции неопределенности по обеим осям одинаково и увеличивается с ростом произведения $\sigma\tau_u$.

В заключение автор выражает глубокую благодарность доктору технических наук Я. С. Шифрину за руководство настоящей работой.

ЛИТЕРАТУРА

1. Браун, Палермо. Влияние фазовых ошибок на функцию неопределенности. «Зарубежная радиоэлектроника», 1964, № 3.
2. Я. С. Шифрин, Л. Г. Корниенко. Некоторые вопросы статистической теории антенн бегущей волны. См. статью настоящего сборника.
3. Я. Д. Ширман, В. Н. Голиков. Статистическая теория обнаружения сигналов и измерения их параметров. Изд-во «Советское радио», 1963.

¹ См. ст. Я. С. Шифрина, Л. Г. Корниенко «Некоторые вопросы статистической теории антенн бегущей волны» в настоящем сборнике.