

# АЛГОРИТМ КОРРЕЛЯЦИОННОГО ОБНАРУЖИТЕЛЯ, НЕЗАВИСИМОГО ОТ УРОВНЯ СИГНАЛА

*С. Ф. Симовская*

Харьков

Известно несколько подходов к проблеме обнаружения и различения сигналов. При одном из них решается задача обнаружения в усложненных условиях наличия смежных мешающих сигналов, по структуре близких к обнаруживаемому сигналу. Такая постановка задачи ведет в случае одного мешающего сигнала к сравнению с порогом коэффициента правдоподобия:

$$\Lambda = P(y/\lambda_1, \lambda_2) / P(y/\lambda_2),$$

где  $P(y/\lambda_1, \lambda_2)$  — условное распределение наблюдаемого сигнала;

$$y = s_1(t, \lambda_1) + s_2(t, \lambda_2) + n(t)$$

при наличии выделяемого сигнала  $s_1(t, \lambda_1)$ , смежного с ним мешающего  $s_2(t, \lambda_2)$  и шума  $n(t)$ ;

$P(y/\lambda_2)$  — соответствующее распределение при наличии лишь мешающего сигнала и шума.

Другой подход к проблеме различения базируется на известных методах ортогональных функций.

Рассмотрим два сигнала  $s(t)$  и  $y(t)$ . Сигнал  $y(t)$  — принятый искаженный при передаче, а  $s(t)$  — неискаженный передаваемый сигнал. Согласно [1], оптимальный обнаружитель детерминированного сигнала на фоне шума является корреляционным. Построив корреляционный обнаружитель для сигнала  $s(t)$  при воздействии сигнала  $y(t)$ , получим ненулевой сигнал на выходе устройства обнаружения, если

$$\int s(t) y(t) dt \neq 0.$$

В качестве опорного напряжения в корреляционном обнаружителе служит сигнал  $s(t)$ , с которым сравнивается принятый сигнал  $y(t)$ . При полном тождестве сигналов  $s(t) \equiv y(t)$  нормированный коэффициент взаимной корреляции двух сигналов обращается в единицу, при полном несходстве сигналов — коэффициент корреляции равен нулю.

Описанный подход можно применить и к ситуации нескольких сигналов  $s_i(t)$ ,  $i = 2, 3, 4, \dots, n$  в шумах. В этом случае корреляционный обнаружитель вырабатывает максимальный коэффициент корреляции, если имеется сходство сигнала  $s_1$  с принимаемым сложным сигналом.

Все сигналы могут быть флюктуирующими, а степень сходства сигналов оценивается через коэффициент взаимной корреляции.

Для построения схемы корреляционной обработки, осуществляющей принцип обнаружения, который является независимым от амплитуды сигнала, воспользуемся неравенством Буняковского-Шварца:

$$|B_{ys}|^2 \leq B_{ss}B_{yy}. \quad (1)$$

Здесь  $B_{ys}$  — функция взаимной корреляции между принимаемой смесью сигнала и помехи  $y(t)$  и сигналом  $s(t)$ ;

$B_{ss}$  — автокорреляционная функция сигнала  $s(t)$ ;

$B_{yy}$  — автокорреляционная функция обрабатываемой смеси сигнала и помехи  $y(t)$ .

Введем в приведенное выше неравенство коэффициент  $K^2$  для оценки степени декорреляции сигналов. Тогда неравенство (1) представится в виде

$$|B_{ys}|^2 > K^2 B_{ss}B_{yy}. \quad (2)$$

Правая часть неравенства является порогом, с которым сравнивается значение квадрата корреляционной функции  $|B_{ys}|^2$ . Раз-

Делим левую и правую части неравенства (1) на  $B_{ss}$ . Неравенство переписывается в виде

$$\frac{B_{ys}^2}{B_{ss}} > K^2 B_{yy}, \quad (3)$$

или

$$\frac{B_{ys}^2}{B_{ss}} - K^2 B_{yy} > 0.$$

Тогда алгоритм для построения асинхронного корреляционного обнаружителя

$$\rho = \sigma(\rho) \left\{ \frac{B_{ys}^2}{B_{ss}} - K^2 B_{yy} \right\}. \quad (4)$$

Здесь

$$\sigma(\rho) = \begin{cases} 1 & \text{при } \rho \geq 0; \\ 0 & \text{при } \rho < 0. \end{cases}$$

При совпадении с заданной вероятностью принимаемого сигнала с передаваемым сигналом на выходе корреляционного обнаружителя вырабатывается короткий импульс, наличие которого соответствует принятию решения «да» с заданной вероятностью правильного обнаружения.

#### А. Простейший асинхронный корреляционный обнаружитель

При использовании корреляционного обнаружителя, собранного по типовой схеме (с перемножителем и интегратором) алгоритм обнаружителя определится из неравенства (4), в которое подставляются следующие значения корреляционной функции:

$$B_{ys} = \frac{1}{T} \int_0^T s(\psi) y(t) dt,$$

( $T$  — время интегрирования)

$$B_{ss} = \frac{1}{T} \int_0^T s^2(t) dt;$$

$$B_{yy} = \frac{1}{T} \int_0^T y^2(t) dt.$$

Тогда алгоритм принимает вид

$$\rho(T) = \sigma(\rho) \left\{ \frac{\left[ \frac{1}{T} \int_0^T s(t) y(t) dt \right]^2}{\frac{1}{T} \int_0^T s^2(t) dt} - K^2 \left[ \frac{1}{T} \int_0^T y^2(t) dt \right] \right\}. \quad (5)$$

Структурная схема асинхронного корреляционного обнаружителя представлена на рис. 1.

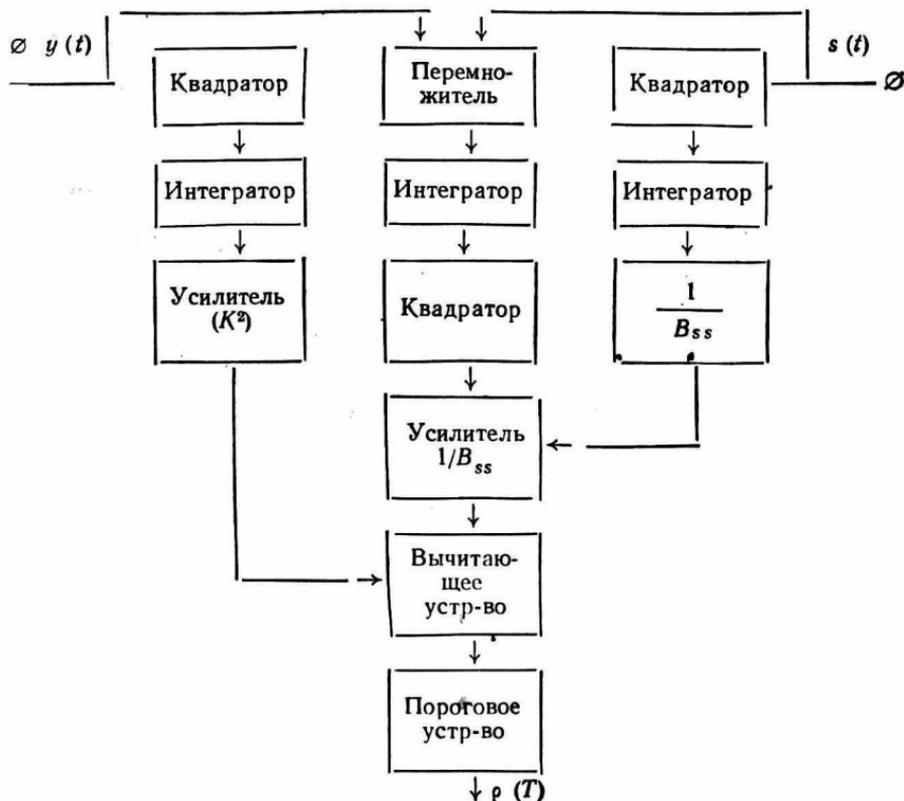


Рис. 1.

**Б. Алгоритм кратковременного корреляционного обнаружителя, независимого от уровня сигнала, с регулируемым импульсным откликом**

Рассмотрим алгоритм кратковременного коррелятора с регулируемой импульсной характеристикой, применение которого может повысить эффективность обнаружения сигнала за ограниченное время при наличии полезного сигнала.

Для получения кратковременной функции взаимной корреляции строится система (рис. 2) с регулируемым импульсным откликом в соответствии с выражением

$$B_{ys}(t_0, \tau) = \int_{-\infty}^{\infty} g(\vartheta, t_0) y(t_0 - \vartheta + \tau) d\vartheta,$$

где  $g(\vartheta, t_0) = p(\vartheta) s(t_0 - \vartheta)$  — регулируемая сигналом  $s(t)$  импульсная характеристика линейного фильтра.

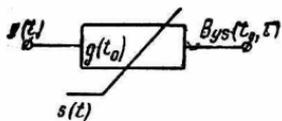


Рис. 2.

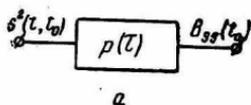


Рис. 3.

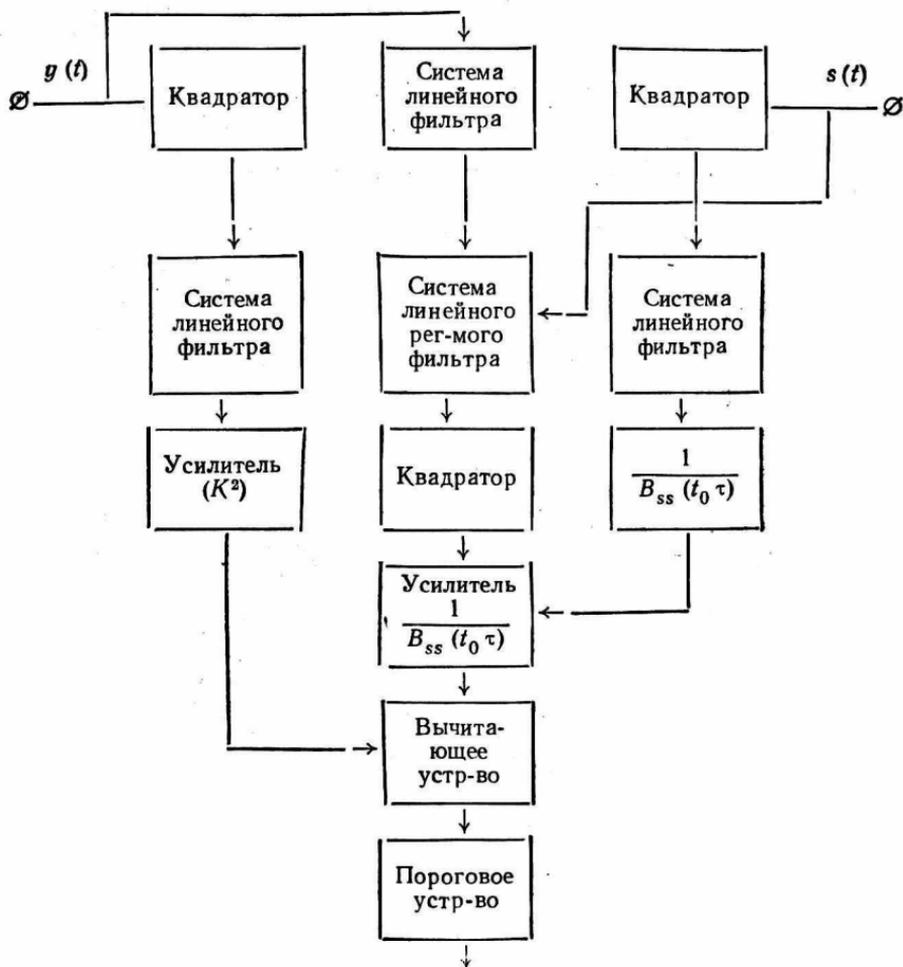


Рис. 4.

Кратковременная функция автокорреляции вырабатывается при воздействии квадрата данного сигнала на систему линейного фильтра с импульсной характеристикой  $p(\tau)$  (рис. 3, а, б):

$$B_{ss}(t_0) = \int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) [s(t_0 - \vartheta)]^2 d\vartheta$$

и

$$B_{yy}(t_0) = \int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) [y(t_0 - \vartheta)]^2 d\vartheta.$$

Тогда в соответствии с неравенством (1) алгоритм для построения кратковременного корреляционного обнаружителя представится в виде

$$\begin{aligned} [B(\tau; t_0)]^2 &= \left[ \int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) s(t_0 - \vartheta) y(t_0 + \tau - \vartheta) d\vartheta \right]^2 = \\ &= \left[ \int_{-\infty}^{\infty} g(\vartheta, t_0) y(t_0 + \tau - \vartheta) d\vartheta \right]^2 \leq \\ &\leq \int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) [s(t_0 - \vartheta)]^2 d\vartheta \int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) [y(t_0 + \tau - \vartheta)]^2 d\vartheta. \end{aligned}$$

Разделив правую и левую части на  $B_{ss}(t_0)$  и учтя коэффициент  $K^2$ , получаем выражение алгоритма кратковременного корреляционного обнаружителя независимо от уровня сигнала:

$$\rho(\tau) = \sigma(\rho) \left\{ \frac{\left[ \int_{-\infty}^{\infty} g(\vartheta, t_0) y(t_0 + \tau - \vartheta) d\vartheta \right]^2}{\int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) [s(t_0 - \vartheta)]^2 d\vartheta} - K^2 \int_{-\infty}^{\infty} p(\vartheta) [y(t_0 + \tau - \vartheta)]^2 d\vartheta \right\}.$$

На рис. 4 представлена структурная схема кратковременного корреляционного обнаружителя, независимого от уровня обрабатываемого сигнала, с регулируемым импульсным откликом.

#### ЛИТЕРАТУРА

1. В. А. Котельников. Теория потенциальной помехоустойчивости. МЭИ, 1946; Госэнергоиздат, 1956.
2. А. А. Харкевич. Борьба с помехами. Изд-во «Наука», 1965.
3. Б. Р. Левин. Теоретические основы статистической радиотехники. Изд-во «Советское радио», 1966, 1968.
4. Eier Richard und Weinrichter Hans. Asinchrone, amplitudenunabhängige Kurzzeitkorrelation mit Hilfe von Orthogonaliechen. Archiv der elektrischen Übertragung, Heft. 1, Band 22, 1968.