

ПОЛЯРИЗАЦИОННЫЕ СВОЙСТВА ЭЛЕКТРОМАГНИТНЫХ ВОЛН, РАСПРОСТРАНЯЮЩИХСЯ В ЛАМИНАРНЫХ ПОТОКАХ ВЯЗКОЙ НЕСЖИМАЕМОЙ ЖИДКОСТИ

А. А. Янцевич

В данной работе изучаются поляризационные свойства электромагнитных волн оптического диапазона, распространяющихся в куэттовском потоке вязкой несжимаемой жидкости при ламинарном режиме движения и режиме, который наступил после потери устойчивости, т. е. исследуются решения уравнений Максвелла при заданной зависимости тензора диэлектрической проницаемости $\overset{v}{\epsilon}$ от тензора скоростей деформации $\overset{v}{V}$. Рассмотрение оптических характеристик потока как функций гидродинамических параметров позволяет детально проследить за изменением гидродинамической картины потока [1].

Оптическая анизотропия в ламинарном потоке вязкой несжимаемой жидкости характеризуется следующей зависимостью $\overset{v}{\epsilon}$ от $\overset{v}{V}$:

$$\overset{v}{\epsilon}(\overset{v}{V}) = \epsilon_1 I + \lambda_1 \overset{v}{V}. \quad (1)$$

Рассмотрим ламинарное установившееся движение вязкой несжимаемой жидкости в зазоре между двумя бесконечными коаксиальными цилиндрами. Если зазор между цилиндрами мал, т. е. $r_2 - r_1 \ll \frac{1}{2}(r_1 + r_2)$, где r_1 и r_2 радиусы цилиндров, то поле скоростей будет следующим [2]:

$$V_\theta = \Omega r \frac{r_2 - r}{r_2 - r_1}; \quad v_r = v_z = 0.$$

Выражение для $\overset{v}{V}$ в физических составляющих имеет вид

$$\overset{v}{V} = \begin{pmatrix} 0 & -\frac{\Omega r}{r_2 - r_1} & 0 \\ -\frac{\Omega r}{r_2 - r_1} & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}.$$

По известному $\overset{v}{V}$ находим $\overset{v}{\epsilon}$

$$\overset{v}{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 & -\frac{\lambda_1 \Omega}{r_2 - r_1} r & 0 \\ -\frac{\lambda_1 \Omega}{r_2 - r_1} r & \epsilon_1 & 0 \\ 0 & 0 & \epsilon_1 \end{pmatrix}, \quad (2)$$

тогда система уравнений Максвелла для монохроматической волны имеет вид

$$\begin{cases} \operatorname{rot} \mathbf{E} = -i \frac{\omega}{c} \mathbf{H} \\ \operatorname{rot} \mathbf{H} = i \frac{\omega}{c} \mathbf{D} \end{cases} \begin{cases} \operatorname{div} \mathbf{H} = 0 \\ \operatorname{div} \mathbf{D} = 0, \end{cases} \quad (3)$$

где

$$\begin{aligned} D_r &= \varepsilon_1 E_r - \frac{\Lambda r}{r_2 - r_1} E_\theta; \quad D_\theta = -\frac{\Lambda r}{r_2 - r_1} E_r + \varepsilon_1 E_\theta; \\ D_z &= \varepsilon_1 E_z; \quad \Lambda = \lambda_1 \Omega. \end{aligned} \quad (4)$$

Будем искать решение уравнений (3) в виде [3]

$$\begin{aligned} \mathbf{E} &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \mathbf{E}^{(n)}(r) e^{i(n\theta - \rho_n z)}, \\ \mathbf{H} &= \sum_{n=-\infty}^{\infty} \mathbf{H}^{(n)}(r) e^{i(n\theta - \rho_n z)}. \end{aligned} \quad (5)$$

Подставляя (4), (5) в (3), получаем

$$\begin{aligned} \rho r E_\theta + \frac{\omega}{c} r H_r &= -n E_z, \\ \rho E_r - \frac{\omega}{c} H_\theta &= i \frac{dE_z}{dr}, \\ \frac{d(rE_\theta)}{dr} - in E_r + i \frac{\omega}{c} r H_z &= 0, \\ \rho r H_\theta - \frac{\omega}{c} r \left(\varepsilon_1 E_r - \frac{\Lambda r}{r_2 - r_1} E_\theta \right) &= -n H_z, \\ \rho H_z + \frac{\omega}{c} \left(\varepsilon_1 E_\theta - \frac{\Lambda r}{r_2 - r_1} E_r \right) &= i \frac{dH_z}{dr}, \\ \frac{d(rH_\theta)}{dr} - in H_r - i \frac{\omega}{c} \varepsilon_1 r E_z &= 0, \end{aligned} \quad (6)$$

где

$$E_i = E_i^{(n)}, \quad H_i = H_i^{(n)}, \quad \rho = \rho_n.$$

Система (6) является исходной для дальнейшего рассмотрения.

Отметим, что безразмерный параметр Λ в уравнениях (6) можно считать малым, так как изменение ε под влиянием градиентов скорости обычно мало. Наличие малого параметра позволяет при решении (6) воспользоваться методом малых возмущений. Будем искать \mathbf{E} и \mathbf{H} в виде [3]

$$\mathbf{E} = \mathbf{E}^0 + \Lambda \mathbf{E}', \quad \mathbf{H} = \mathbf{H}^0 + \Lambda \mathbf{H}', \quad \rho = \rho_0 + \Lambda \rho_1, \quad (6^*)$$

где ρ_0 , \mathbf{E}^0 , \mathbf{H}^0 соответствуют изотропному случаю. Для первого приближения получаем следующие уравнения:

$$\begin{aligned} \rho_0 r E'_\theta + \frac{\omega}{c} r H'_r &= -n E'_z - \rho_1 r E_\theta^0, \\ \rho_0 E'_r - \frac{\omega}{c} H'_\theta &= i \frac{dE'_z}{dr} - \rho_1 E_r^0, \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 & \frac{d(rE'_0)}{dr} - inE'_r + i\frac{\omega}{c}H'_z = 0, \\
 & p_0rH'_0 - \frac{\omega}{c}r\epsilon_1E'_r = -nH'_z - \frac{\omega}{c}\frac{r^2}{r_2-r_1}E'_0 - p_1rH'_0, \\
 & p_0H'_r + \frac{\omega}{c}\epsilon_1E'_0 = i\frac{dH'_z}{dr} + \frac{\omega}{c}\frac{r}{r_2-r_1}E'_0 - p_1H'_0, \\
 & \frac{d(rH'_0)}{dr} - inH'_r - i\frac{\omega}{c}\epsilon_1rE'_z = 0.
 \end{aligned} \tag{7}$$

Исключая из этих уравнений E'_r , E'_0 , H'_r , H'_0 , имеем следующие уравнения для E'_z и H'_z :

$$\begin{aligned}
 & \frac{d^2E'_z}{dr^2} + \frac{1}{r}\frac{dE'_z}{dr} + \left[\frac{\omega^2}{c^2}\epsilon_1 - p_0^2 - \frac{n^2}{r^2}\right]E'_z = \Phi(r), \\
 & \frac{d^2H'_z}{dr^2} + \frac{1}{r}\frac{dH'_z}{dr} + \left[\frac{\omega^2}{c^2}\epsilon_1 - p_0^2 - \frac{n^2}{r^2}\right]H'_z = \Psi^*(r),
 \end{aligned}$$

где

$$\begin{aligned}
 \Phi(r, p_1) = & -i\frac{c}{\omega\epsilon_1}\frac{1}{r}\left\{\frac{d}{dr}\left[\frac{\omega}{c}p_0\frac{r^2}{r_2-r_1}E'_0 + p_0p_1H'_0 + \frac{\omega}{c}p_1rE'_0\right] + \right. \\
 & \left. + in\left(\frac{\omega}{c}p_1\epsilon_1E'_0 + \frac{\omega}{c}p_0\frac{r}{r_2-r_1}E'_0 - p_0p_1H'_0\right)\right\}, \tag{8}
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \Psi^*(r, p_1) = & i\frac{c}{\omega}\frac{1}{r}\left\{\frac{d}{dr}\left[p_0p_1rE'_0 + \frac{\omega^2}{c^2}\frac{r^2}{r_2-r_1}E'_0 - \frac{\omega}{c}p_1rH'_0\right] - \right. \\
 & \left. - in\left(\frac{\omega^2}{c^2}\frac{r}{r_2-r_1}E'_0 + \frac{\omega}{c}p_1H'_0 + p_0p_1E'_0\right)\right\}. \tag{8*}
 \end{aligned}$$

Если боковые поверхности цилиндров обладают бесконечной проводимостью, то из равенства нулю тангенциальных компонент E на границе получаем следующие граничные условия для E'_z и H'_z :

$$\begin{aligned}
 & E'_z = 0 \\
 & \frac{dH'_z}{dr} - i\frac{\omega}{c}\frac{r}{r_2-r_1}E'_0 + ip_1H'_0 = 0 \quad \text{при } r = r_1 \text{ и } r = r_2. \tag{9}
 \end{aligned}$$

Освобождаясь от неоднородности в граничных условиях для H'_z , окончательно имеем следующую краевую задачу для E'_z и H'_z :

$$\begin{aligned}
 & \frac{d^2E'_z}{dr^2} + \frac{1}{r}\frac{dE'_z}{dr} + \left[\frac{\omega^2}{c^2}\epsilon_1 - p_0^2 - \frac{n^2}{r^2}\right]E'_z = \Phi(r, p_1) \\
 & E'_z = 0 \quad \text{при } r = r_1 \text{ и } r = r_2, \\
 & \frac{d^2H'_z}{dr^2} + \frac{1}{r}\frac{dH'_z}{dr} + \left[\frac{\omega^2}{c^2}\epsilon_1 - p_0^2 - \frac{n^2}{r^2}\right]H'_z = \Psi(r, p_1) \\
 & \frac{dH'_z}{dr} = 0 \quad \text{при } r = r_1 \text{ и } r = r_2,
 \end{aligned} \tag{10}$$

где

$$\Psi(r, p_1) = \Psi^*(r, p_1) + i\frac{d}{dr}\left(p_1H'_0 - \frac{\omega}{c}\frac{r}{r_2-r_1}E'_0\right) +$$

$$+ \frac{1}{r} i \left(p_1 H_r^0 - \frac{\omega}{c} \frac{r}{r_2 - r_1} E_r^0 \right) + \\ + i \left[\frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1 - p_0^2 - \frac{r^2}{n^2} \right] \int \left[p_1 H_r^0(r) - \frac{\omega}{c} \frac{r}{r_2 - r_1} E_r^0(r) \right] dr.$$

Решение уравнений (10) имеет вид

$$E_z'(r) = \alpha J_n(k_0 r) + \beta Y_n(k_0 r) + \Phi_1(r, p_1) J_n(k_0 r) + \Phi_2(r, p_1) Y_n(k_0 r), \\ H_z'(r) = \gamma J_n(k_0 r) + \delta Y_n(k_0 r) + \Psi_1(r, p_1) J_n(k_0 r) + \Psi_2(r, p_1) Y_n(k_0 r), \quad (11)$$

где

$$\Phi_1(r, p_1) = -\frac{\pi}{2} \int r \Phi(r, p_1) Y_n(k_0 r) dr; \\ \Phi_2(r, p_1) = \frac{\pi}{2} \int r \Phi(r, p_1) J_n(k_0 r) dr; \\ \Psi_1(r, p_1) = -\frac{\pi}{2} \int r \Psi(r, p_1) Y_n(k_0 r) dr; \\ \Psi_2(r, p_1) = \frac{\pi}{2} \int r \Psi(r, p_1) J_n(k_0 r) dr. \quad (12)$$

Рассмотрим возмущение ТМ-волны. В этом случае для H^0 и E^0 имеем следующие выражения [3]:

$$E_r^0 = \frac{ik_0 p_0 C}{p_0^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1} \left[Y_n(k_0 r_1) \frac{dJ_n(k_0 r)}{dr} - J_n(k_0 r_1) \frac{dY_n(k_0 r)}{dr} \right] e^{i(n\theta - p_0 z) + i\omega t} \\ E_\theta^0 = \frac{-n p_0}{r \left(p_0^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1 \right)} E_z^0 \\ E_z^0 = C [Y_n(k_0 r_1) J_n(k_0 r) - J_n(k_0 r_1) Y_n(k_0 r)] e^{i(n\theta - p_0 z) + i\omega t}, \quad (13) \\ H_\theta^0 = \frac{\omega \epsilon_1}{c p_0} E_r^0, \\ H_r^0 = \frac{\frac{\omega}{c} n \epsilon_1}{r \left(p_0^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1 \right)} E_z^0, \quad H_z^0 \equiv 0,$$

где k_0 корни уравнения

$$J_n(k_0 r_1) Y_n(k_0 r_2) - J_n(k_0 r_2) Y_n(k_0 r_1) = 0 \quad (14) \\ k_0^2 = \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1 - p_0^2.$$

Тогда из формул (10) и (11) получаем

$$\alpha J_n(k_0 r_1) + \beta Y_n(k_0 r_1) = -\Phi_1(r_1, p_1) J_n(k_0 r_1) - \Phi_2(r_1, p_1) Y_n(k_0 r_1), \\ \alpha J_n(k_0 r_2) + \beta Y_n(k_0 r_2) = -\Phi_1(r_2, p_1) J_n(k_0 r_2) - \Phi_2(r_2, p_1) Y_n(k_0 r_2). \quad (15)$$

Так как k_0 — корень уравнения (14), то из (15) имеем

$$\Phi_1(r_1, p_1) J_n(k_0 r_1) + \Phi_2(r_1, p_1) Y_n(k_0 r_1) = \chi [\Phi_1(r_2, p_1) J_n(k_0 r_2) + \\ + \Phi_2(r_2, p_1) Y_n(k_0 r_2)], \quad (16)$$

где

$$\chi = \frac{J_n(k_0 r_1)}{J_n(k_0 r_2)} = \frac{Y_n(k_0 r_1)}{Y_n(k_0 r_2)}.$$

Уравнение (16) можно рассматривать как характеристическое уравнение для ρ_1 . Величина ρ_1 из (16) равна

$$\rho_1 = \frac{\varphi_1^1(r_1) \diamond \varphi_1^2(r_1) - \chi [\varphi_1^1(r_2) \diamond \varphi_1^2(r_2)]}{\chi [\varphi_2^1(r_2) \diamond \varphi_2^2(r_2)] - \varphi_2^1(r_1) - \varphi_2^2(r_1)}, \quad (17)$$

где

$$\Phi(r, \rho_1) = \varphi_1(r) + \rho_1 \varphi_2(r),$$

$$\varphi_1(r) = -\frac{i\rho_0}{\varepsilon_1(r_2 - r_1)} \frac{1}{r} \frac{d}{dr} (r^2 E_0^0) + \frac{n}{\varepsilon_1} \frac{\rho_0}{r_2 - r_1} E_r^0. \quad (17^*)$$

$$\varphi_2(r) = -\frac{ic\rho_0}{\omega\varepsilon_1} \frac{1}{r} \frac{dH_0^0}{dr} - \frac{i}{\varepsilon_1} \frac{1}{r} \frac{d}{dr} (rE_r^0) + nE_0^0 - \frac{c}{\omega\varepsilon_1} n\rho_0 H_r^0,$$

$$\Phi_1(r, \rho_1) J_n(k_0 r) = -\frac{\pi}{2} J_n(k_0 r) \int r \varphi_1(r) Y_n(k_0 r) dr -$$

$$-\frac{\pi}{2} \rho_1 J_n(k_0 r) \int r \varphi_2(r) Y_n(k_0 r) dr = \varphi_1^1(r) + \rho_1 \varphi_2^1(r),$$

$$\Phi_2(r, \rho_1) Y_n(k_0 r) = \frac{\pi}{2} Y_n(k_0 r) \int r \varphi_1(r) J_n(k_0 r) dr +$$

$$+\frac{\pi}{2} Y_n(k_0 r) \rho_1 \int r \varphi_2(r) J_n(k_0 r) dr = \varphi_2^1(r) + \rho_1 \varphi_2^2(r).$$

Перейдем теперь к H_z' . Граничные условия приводят к следующей системе уравнений относительно произвольных постоянных γ и δ :

$$\begin{aligned} \gamma \frac{dJ_n(k_0 r_1)}{dr} + \delta \frac{dY_n(k_0 r_1)}{dr} &= -\psi_1(r_1, \rho_1) \frac{dJ_n(k_0 r_1)}{dr} - \psi_2(r_1, \rho_1) \frac{dY_n(k_0 r_1)}{dr}, \\ \gamma \frac{dJ_n(k_0 r_2)}{dr} + \delta \frac{dY_n(k_0 r_2)}{dr} &= -\psi_1(r_2, \rho_1) \frac{dJ_n(k_0 r_2)}{dr} - \psi_2(r_2, \rho_1) \frac{dY_n(k_0 r_2)}{dr}. \end{aligned} \quad (18)$$

Из этой системы находим γ и δ (определитель системы отличен от нуля, так как рассматривается возмущение TM -волн).

Так как в первом приближении

$$\operatorname{Re} \rho_1 = 0, \quad (19)$$

то величина ρ_1 сказывается только на амплитуде электромагнитных колебаний, но не влияет на ориентацию осей эллипса поляризации.

Анизотропное возмущение TE -волн рассматривается аналогично. Заметим только, что при анизотропном возмущении TM - и TE -волн они теряют свою индивидуальность — в потоке распространяется волна, равная суперпозиции TE - и TM -волн, т. е. наличие анизотропии приводит к появлению TM -волны при распространении TE -волны и наоборот.

Рассмотрим теперь вторичное течение жидкости между двумя коаксиальными цилиндрами, которое наступило в результате потери устой-

чивости исходным ламинарным режимом. ϵ в данном случае в приближении (1) имеет вид [2]

$$\overset{v}{\epsilon} = \begin{pmatrix} \epsilon_1 & -\frac{\Delta r}{r_2 - r_1} & 0 \\ -\frac{\Delta r}{r_2 - r_1} & \epsilon_1 & 0 \\ 0 & 0 & \epsilon_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \Lambda \frac{du}{dr} \cos kz \frac{\Lambda}{2} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] \cos kz \frac{\Lambda}{2} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] \sin kz \\ \frac{\Lambda}{2} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] \cos kz \Lambda \frac{u}{r} \cos kz - \frac{\Lambda}{2} kv \sin kz \\ \frac{\Lambda}{2} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] \sin kz - \frac{\Lambda}{2} kv \sin kz \Lambda kw \cos kz \end{pmatrix}, \quad (20)$$

где $u(r)$, $v(r)$, $w(r)$ определяются следующим образом (взяты только несколько членов соответствующих разложений) [2]:

$$\begin{aligned} u(r) &= \frac{2\Omega(r_2 - r_1)^2 a^2}{v} \left[\varphi_1 \left(\frac{r - r_1}{r_2 - r_1} \right) + \frac{\gamma \Omega^2}{\alpha + \beta \Omega^2} \varphi_2 \left(\frac{r - r_1}{r_2 - r_1} \right) \right] + \dots, \\ v(r) &= (r_2 - r_1) \left[\sin \pi \frac{r - r_1}{r_2 - r_1} + \frac{\gamma \Omega^2}{\alpha + \beta \Omega^2} \sin 2\pi \frac{r - r_1}{r_2 - r_1} \right] + \dots, \\ w(r) &= -\frac{2\Omega(r_2 - r_1)^2 a^2}{kv} \left[\frac{d\varphi_1}{dr} + \frac{\gamma \Omega^2}{\alpha + \beta \Omega^2} \frac{d\varphi_2}{dr} \right] + \dots, \end{aligned} \quad (21)$$

а $a = k|r_2 - r_1|$ и Ω связаны следующим соотношением:

$$\Omega^2 \frac{2r_1^2 (r_2 - r_1)^2}{v^2 (r_2 \mp r_1)} = \frac{(\pi^2 + a^2)^2}{a^2 \left\{ 1 - 16a^2 \pi^2 \operatorname{ch}^2 \frac{a}{2} / [(\pi^2 + a^2) (\operatorname{sh} a \mp a)] \right\}}$$

(явные выражения для $\varphi_1(r)$, $\varphi_2(r)$, α , β , γ не выписаны ввиду их громоздкости).

Будем искать решение уравнений Максвелла с $\overset{v}{\epsilon}$ вида (20) снова в форме $\mathbf{E} = \mathbf{E}^0 + \Delta \mathbf{E}'$, $\mathbf{H} = \mathbf{H}^0 + \Delta \mathbf{H}'$.

Тогда для \mathbf{E}' и \mathbf{H}' получаем такие уравнения:

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \left[\frac{\partial E'_z}{\partial \theta} - r \frac{\partial E'_\theta}{\partial z} \right] + i \frac{\omega}{c} H'_r &= 0, \\ \frac{\partial E'_r}{\partial z} - \frac{\partial E'_z}{\partial r} + i \frac{\omega}{i} H'_\theta &= 0, \\ \frac{1}{r} \left[\frac{\partial}{\partial r} (r E'_\theta) - \frac{\partial E'_r}{\partial \theta} \right] + i \frac{\omega}{c} H'_z &= 0, \\ \frac{1}{r} \left[\frac{\partial H'_z}{\partial \theta} - r \frac{\partial H'_\theta}{\partial z} \right] - i \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E'_r &= i \frac{\omega}{c} \left[-\frac{r}{r_2 - r_1} E_\theta^0 + \frac{du}{dr} \cos kz E'_r + \right. \\ &\left. + \frac{1}{2} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] \cos kz E_\theta^0 + \frac{1}{2} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] \sin kz E'_z \right], \end{aligned} \quad (22)$$

$$\begin{aligned} \frac{\partial H_r}{\partial z} - \frac{\partial H_z}{\partial r} - i \frac{\omega}{c} \varepsilon_1 E'_0 &= i \frac{\omega}{c} \left[-\frac{r}{r_2 - r_1} E'_r + \frac{1}{2} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] \cos kz E'_r + \right. \\ &\quad \left. + \frac{u}{r} \cos kz E'_0 - \frac{1}{2} kv \sin kz E'_z \right], \\ \frac{1}{r} \left[\frac{\partial}{\partial r} (r H'_0) - \frac{\partial H'_r}{\partial \theta} \right] - i \frac{\omega}{c} \varepsilon_1 E'_z &= i \frac{\omega}{c} \left[\frac{1}{2} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] \sin kz E'_r - \right. \\ &\quad \left. - \frac{1}{2} kv \sin kz E'_0 + kw \cos kz E'_z \right]. \end{aligned}$$

Решение системы (22) ищем в виде $\mathbf{E}' = \mathbf{E}^* + \mathbf{E}^{\prime\prime}$, $\mathbf{H}' = \mathbf{H}^* + \mathbf{H}^{\prime\prime}$, где \mathbf{E}^* и \mathbf{H}^* соответствуют ламинарному режиму.

Тогда для $\mathbf{E}^{\prime\prime}$ и $\mathbf{H}^{\prime\prime}$ получим систему уравнений:

$$\begin{aligned} \frac{1}{r} \left[\frac{\partial E'_z}{\partial \theta} - r \frac{\partial E'_0}{\partial z} \right] + i \frac{\omega}{c} H'_r &= 0, \\ \frac{\partial E'_r}{\partial z} - \frac{\partial E'_z}{\partial r} + i \frac{\omega}{c} H'_0 &= 0, \end{aligned} \quad (23)$$

$$\frac{1}{r} \left[\frac{\partial}{\partial r} (r E'_0) - \frac{\partial E'_r}{\partial \theta} \right] + i \frac{\omega}{c} H'_z = 0,$$

$$\frac{1}{r} \left[\frac{\partial H'_z}{\partial \theta} - r \frac{\partial H'_0}{\partial z} \right] - i \frac{\omega}{c} \varepsilon_1 E'_r = U_1(r) e^{-i(\rho_0 - k)z + i n \theta} + U_2(r) e^{-i(\rho_0 + k)z + i n \theta},$$

$$\frac{\partial H'_r}{\partial z} - \frac{\partial H'_z}{\partial r} - i \frac{\omega}{c} \varepsilon_1 E'_0 = V_1(r) e^{-i(\rho_0 - k)z + i n \theta} + V_2(r) e^{-i(\rho_0 + k)z + i n \theta},$$

$$\frac{1}{r} \left[\frac{\partial}{\partial r} (r H'_0) - \frac{\partial H'_r}{\partial \theta} \right] - i \frac{\omega}{c} \varepsilon_1 E'_z = W_1(r) e^{-i(\rho_0 - k)z + i n \theta} + W_2(r) e^{-i(\rho_0 + k)z + i n \theta},$$

где

$$\begin{aligned} U_1(r) &= \frac{1}{2} i \frac{\omega}{c} \frac{du}{dr} E'_r(r) + \frac{1}{4} i \frac{\omega}{c} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] E'_0(r) + \frac{1}{4} \frac{\omega}{c} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] E'_z(r), \\ U_2(r) &= \frac{1}{2} i \frac{\omega}{c} \frac{du}{dr} E'_r(r) + \frac{1}{4} i \frac{\omega}{c} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] E'_0(r) - \frac{1}{4} \frac{\omega}{c} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] E'_z(r), \\ V_1(r) &= i \frac{\omega}{c} \frac{1}{4} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] E'_r(r) + i \frac{\omega}{c} \frac{1}{2} \frac{u}{r} E'_0(r) - \frac{1}{4} \frac{\omega}{c} ku E'_z(r), \\ V_2(r) &= i \frac{\omega}{c} \frac{1}{4} \left[\frac{dv}{dr} - \frac{v}{r} \right] E'_r(r) + i \frac{\omega}{c} \frac{1}{2} \frac{u}{r} E'_0(r) + \frac{1}{4} \frac{\omega}{c} ku E'_z(r), \\ W_1(r) &= \frac{\omega}{c} \frac{1}{4} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] E'_r(r) - \frac{1}{4} \frac{\omega}{c} kv E'_0(r) + i \frac{\omega}{c} \frac{1}{2} kv E'_z(r), \\ W_2(r) &= -\frac{\omega}{c} \frac{1}{4} \left[\frac{dw}{dr} - ku \right] E'_r(r) + \frac{1}{4} \frac{\omega}{c} kv E'_0(r) + i \frac{\omega}{c} \frac{1}{2} kv E'_z(r). \end{aligned} \quad (24)$$

Решение системы (23) можно искать в форме:

$$\mathbf{E}^{\prime\prime} = \mathbf{E}^{(1)}(r) e^{-i(\rho_0 - k)z + i n \theta} + \mathbf{E}^{(2)}(r) e^{-i(\rho_0 + k)z + i n \theta},$$

$$\mathbf{H}^{\prime\prime} = \mathbf{H}^{(1)}(r) e^{-i(\rho_0 - k)z + i n \theta} + \mathbf{H}^{(2)}(r) e^{-i(\rho_0 + k)z + i n \theta}.$$

Тогда для $\mathbf{E}^{(1)}$, $\mathbf{H}^{(1)}$ и $\mathbf{E}^{(2)}$, $\mathbf{H}^{(2)}$ окончательно получаем такие уравнения:

$$\frac{1}{r} [n E_z^{(1)} + r(\rho_0 - k) E_0^{(1)}] + \frac{\omega}{c} H_r^{(1)} = 0,$$

$$\begin{aligned}
(\rho_0 - k) E_r^{(1)} - i \frac{dE_z^{(1)}}{dr} - \frac{\omega}{c} H_\theta^{(1)} &= 0, \\
\frac{1}{r} \left[\frac{d}{dr} (rE_\theta^{(1)}) - inE_r^{(1)} \right] + i \frac{\omega}{c} H_z^{(1)} &= 0, \\
\frac{1}{r} [nH_z^{(1)} + r(\rho_0 - k) H_\theta^{(1)}] - \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E_r^{(1)} &= -iU_1(r), \\
(\rho_0 - k) H_r^{(1)} - i \frac{dH_z^{(1)}}{dr} + \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E_\theta^{(1)} &= iV_1(r), \\
\frac{1}{r} \left[\frac{d}{dr} (rH_\theta^{(1)}) - inH_r^{(1)} \right] - i \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E_z^{(1)} &= W_1(r), \\
\frac{1}{r} [nE_z^{(2)} + r(\rho_0 + k) E_\theta^{(2)}] + \frac{\omega}{c} H_r^{(2)} &= 0, \\
(\rho_0 + k) E_r^{(2)} - i \frac{dE_z^{(2)}}{dr} - \frac{\omega}{c} H_\theta^{(2)} &= 0, \\
\frac{1}{r} \left[\frac{d}{dr} (rE_\theta^{(2)}) - inE_r^{(2)} \right] + i \frac{\omega}{c} H_z^{(2)} &= 0, \\
\frac{1}{r} [nH_z^{(2)} + r(\rho_0 + k) H_\theta^{(2)}] - \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E_r^{(2)} &= -iU_2(r), \\
(\rho_0 + k) H_r^{(2)} - i \frac{dH_z^{(2)}}{dr} + \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E_\theta^{(2)} &= iV_2(r), \\
\frac{1}{r} \left[\frac{d}{dr} (rH_\theta^{(2)}) - inH_r^{(2)} \right] - i \frac{\omega}{c} \epsilon_1 E_z^{(2)} &= W_2(r).
\end{aligned} \tag{25}$$

Опуская громоздкие выкладки, напишем сразу выражения для $E^{(1)}$ и $E^{(2)}$:

$$\begin{aligned}
E_z^{(1)} &= C_1^1 J_n(k_1 r) + C_2^1 Y_n(k_1 r) + \varphi_1^1(r), \\
H_z^{(1)} &= C_3^1 J_n(k_1 r) + C_4^1 Y_n(k_1 r) + \psi_1^1(r), \\
E_r^{(1)} &= \frac{i(\rho_0 - k) \frac{dE_z^{(1)}}{dr} - \frac{1}{r} \frac{\omega}{c} nH_z^{(1)} - i \frac{\omega}{c} U_1(r)}{(\rho_0 - k)^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1}, \\
E_\theta^{(1)} &= \frac{i \frac{\omega}{c} \frac{dH_z^{(1)}}{dr} + \frac{1}{r} (\rho_0 - k) nE_z^{(1)} + i \frac{\omega}{c} V_1(r)}{\frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1 - (\rho_0 - k)^2}, \\
E_z^{(2)} &= C_1^2 J_n(k_2 r) + C_2^2 Y_n(k_2 r) + \varphi_2^2(r), \\
H_z^{(2)} &= C_3^2 J_n(k_2 r) + C_4^2 Y_n(k_2 r) + \psi_2^2(r), \\
E_r^{(2)} &= \frac{i(\rho_0 + k) \frac{dE_z^{(2)}}{dr} - \frac{1}{r} \frac{\omega}{c} nH_z^{(2)} - i \frac{\omega}{c} U_2(r)}{(\rho_0 + k)^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1}, \\
E_\theta^{(2)} &= \frac{i \frac{\omega}{c} \frac{dH_z^{(2)}}{dr} + \frac{1}{r} (\rho_0 + k) nE_z^{(2)} + i \frac{\omega}{c} V_2(r)}{(\rho_0 + k)^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \epsilon_1}.
\end{aligned} \tag{27}$$

где

$$\varphi_1^-(r) = -\frac{\pi}{2} J_n(k_1 r) \int r \varphi_1(r) Y_n(k_1 r) dr + \frac{\pi}{2} Y_n(k_1 r) \int r \psi_1(r) J_n(k_1 r) dr,$$

$$\psi_1^-(r) = -\frac{\pi}{2} J_n(k_1 r) \int r \psi_1(r) Y_n(k_1 r) dr + \\ + \frac{\pi}{2} Y_n(k_1 r) \int r \varphi_1(r) J_n(k_1 r) dr,$$

$$\varphi_1(r) = -i \frac{c}{\omega \varepsilon_1} \frac{1}{r} \left\{ \left[(\rho_0 - k)^2 - \frac{\omega^2}{c^2} \varepsilon_1 \right] r W_1(r) + i (\rho_0 - k) \frac{d}{dr} (r U_1(r)) - \right. \\ \left. - n r (\rho_0 - k) V_1(r) \right\},$$

$$\psi_1(r) = \frac{d}{dr} (r V_1(r)) + n U_1(r),$$

$$C_1^1 = \frac{\varphi_1^-(r_2) Y_n(k_1 r_1) - \varphi_1^-(r_1) Y_n(k_1 r_2)}{J_n(k_1 r_1) Y_n(k_1 r_2) - J_n(k_1 r_2) Y_n(k_1 r_1)}; \quad (28)$$

$$C_2^{(1)} = \frac{\varphi_1^-(r_1) J_n(k_1 r_2) - \varphi_1^-(r_2) J_n(k_1 r_1)}{J_n(k_1 r_1) Y_n(k_1 r_2) - J_n(k_1 r_2) Y_n(k_1 r_1)},$$

$$C_3^1 = \frac{\left[\frac{d\psi_1^-(r_2)}{dr} + V_1(r_2) \right] \frac{dY_n(k_1 r_1)}{dr} - \left[\frac{d\psi_1^-(r_1)}{dr} + V_1(r_1) \right] \frac{dY_n(k_1 r_2)}{dr}}{\frac{dJ_n(k_1 r_1)}{dr} \frac{dY_n(k_1 r_2)}{dr} - \frac{dJ_n(k_1 r_2)}{dr} \frac{dY_n(k_1 r_1)}{dr}};$$

$$C_4^1 = \frac{\left[\frac{d\psi_1^-(r_1)}{dr} + V_1(r_1) \right] \frac{dJ_n(k_1 r_2)}{dr} - \left[\frac{d\psi_1^-(r_2)}{dr} + V_1(r_2) \right] \frac{dJ_n(k_1 r_1)}{dr}}{\frac{dJ_n(k_1 r_1)}{dr} \frac{dY_n(k_1 r_2)}{dr} - \frac{dJ_n(k_1 r_2)}{dr} \frac{dY_n(k_1 r_1)}{dr}},$$

$$k_1^2 = \frac{\omega^2}{c^2} \varepsilon_1 - (\rho_0 - k)^2; \quad k_2^2 = \frac{\omega^2}{c^2} \varepsilon_1 - (\rho_0 + k)^2,$$

$k_1^2 \neq k_{j0}^2$, $k_2^2 \neq k_j^2$, где k_{j0} — корни уравнений

$$J_n(k_{j0} r_1) Y_n(k_{j0} r_2) - J_n(k_{j0} r_2) Y_n(k_{j0} r_1) = 0.$$

$$\frac{dJ_n(k_{j0} r_1)}{dr} \frac{dY_n(k_{j0} r_2)}{dr} - \frac{dJ_n(k_{j0} r_2)}{dr} \frac{dY_n(k_{j0} r_1)}{dr} = 0,$$

$\varphi_2^2(r)$, $\psi_2^2(r)$, $\varphi_2(r)$, $\psi_2(r)$, C_1^2 , C_2^2 , C_3^2 , C_4^2 выражаются по формулам, аналогичным (28).

Следовательно, наличие гидродинамического возмущения влияет на поляризацию электромагнитной волны в потоке. Поэтому зависимость амплитуды и фазы электромагнитной волны от гидродинамических параметров и характер поляризации могут быть использованы при анализе устойчивости потоков вязкой несжимаемой жидкости при помощи оптического метода [1].

ЛИТЕРАТУРА

1. H. Wayland, J. Appl. Phys., v. 26, № 10, p. 1197, 1955.
2. S. Chandrasekhar. Hydrodynamic and Hydromagnetic Stability. Oxford, 1961.
3. J. Adkins and R. Rivlin. Phil. Trans. Royal Society, v. 255 A, № 1059, 1963.